# 国際核融合材料照射施設(IFMIF)リニアック高周波システムの挙動解析

杉本 昌義<sup>A)</sup>、前原 直<sup>A)</sup>、森山 伸一<sup>A)</sup>、今井 剛<sup>A)</sup>、竹内 浩<sup>A)</sup>
<sup>A)</sup> 日本原子力研究所 那珂研究所 〒311-0193 茨城県那珂郡那珂町向山 801-1

### 概要

国際核融合材料照射施設(IFMIF)では40MeV、125mA cwの重陽子ビームを必要とし、基本仕様として周波数 175MHzの常伝導 RFリニアックが採用されている。RFシ ステムは、1 MW出力モジューを基本単位として、内3基 を5MeV-RFQに、残り10基を10台の分割DTLタンクそ れぞれに供給する構成である。照射源として要求される連 続安定なビーム加速の実現には、負荷変動等の擾乱に即応 できる RF系の実現が重要な課題である。IFMIF 加速器系 の RFシステム設計仕様をもとに構成した RFシステムダ イナミクスモデルの挙動解析結果について述べる。

### 1 はじめに

国際核融合材料照射施設(IFMIF)はD-T核融合炉を実現する上で必須の、14MeV中性子環境下で十分な耐性と低放射化性を有する材料の開発を目的としてIEA国際協力の下で活動中の加速器型強力中性子源計画である<sup>[1,2]</sup>。必要な中性子照射場環境(14MeV相当中性子束10<sup>14</sup> n/cm<sup>2</sup>/secの照射容積が500cm<sup>3</sup>以上、パバ源は不可)を効率的に発生するため、CWリニアックで加速した10MWの重陽子ビームを液体リチウムに衝突させる方式をとる。図1に施設全体の概念図を示す。2000-2002年にかけて、重要要素技術の確証を目的とする一連の試験タスクが実施された結果<sup>131</sup>、表1に示す加速器基本仕様が合意されている。



### 図1:IFMIF 施設の概観

欧州が実施したダイアクロード(200MHZ、1MW)による 千時間試験の成功等、タスクの成果により、RF システム 設計の根幹に関る課題が大きく進展した。RF システムの 設計概要と RF システム挙動を評価するためのシステムモ デルの構成、その予備的な解析結果を以下に述べる。

表1:IFMIF 加速器の基本仕様 項目 仕様 加速イオン  $D^+; H_2^+$  (\*2) デューティー 100% (CW); >1%(1ms / 10Hz) (\*) 出力エネルギー  $40 \text{ MeV} / 125 \text{ mA/module} (D^+)$ /電流  $40 \text{ MeV} / \sim 100 \text{ mA/module} (\text{H}_2^+) (*)$ 加速モジュール Injector; RFQ (0.1~5 MeV); Matching Section; DTL (5~40MeV); HEBT 加速器構成 同一構成モジュール2基で構成 ビーム性能 0.4x10<sup>-6</sup> π m rad (横方向) 規格化エミッ タンス 0.8x10<sup>-6</sup> π m rad (縦方向) ・ビームフット 水平方向 20cm; 垂直方向 5cm; プリント フラットトップ分布 >88% (計画運転時間内) 稼働率

\*) スタートアップ時のみ

### 2 RF システム構成の概要

高周波リニアックとしてのIFMIF加速器システム構成は、 周波数175MHz の重陽子加速専用 RFQ とアルバレ型 DTL の組合せが基本である。IFMIF の建設開始が今から6年ほ ど先になることを考慮し、将来的に技術進展を見越した代 替案がある(超伝導リニアック等)ものの、全空洞で一定 の周波数を使用する点は変わらない。

項目	所要電力	
RFQ 空洞壁損(12.4m, Ep=0.9Kp)	1 MW	
DTL 空洞壁損(10 タンク, Ep=1.3Kp)	2.3 MW	
バンチャー空洞(マッチングセクシ	0.1 MW	
ョン)		
ビーム電力(40MeV, 125mA)	5 MW	

表2: IFMIF 加速器1台当りの所要 RF 電力

表 2 に示すように、ビーム電力負荷部分が大きいため、 加速器 1 式あたりの総所要 RF 電力~8.4MW はどの方式で も、そう大きな差はないと考えられる。RF システムの建 設・運用コストを考慮すると、なるべく少ない RF 源モジ ュール台数で供給することが望ましい。現状では、最終段 増幅管の最有力候補であるダイアクロード(TH628)の最大 出力(1 MW CW @200 MHz)、伝送損失や制御マージン、デ イレーティング等を考慮し、RFQ と DTL に 13 台(35%の余 裕)を割り当てる設計が採用されている。マッチングセクシ ョン部のバンチャー2 台には、140kW RF 源モジュールから 分配、供給する。

1 MW 出力 RF 源モジュールのブロック図を図2に示す。 最終段増幅器の候補である 175MHz 用ダイアクロードは、 前述のように200MHz/1MWでの積算1,047時間試験が成功 しており(停止回数18回/14時間~稼働率98.7%が得られ た)、これを175MHz ~変換することについては大きな技 術課題はないと考えられる。一方、中間段には高出力の固 体素子増幅器を採用することが推奨される。従来型の中間 段増幅管と比ベコストの面で問題が残るものの、現在の技 術水準で、~40kW出力の実現は問題がない(図3にその構 成例を示す)。



図 2: IFMIF 加速器用 RF システムのための 1 MW-RF 源モジュール



図 3: IFMIF 加速器用 RF システムのための 固体素子型 40kW 中間段 RF 増幅モジュール構成

また、RF システムの不具合をもたらす大きな要素であ る高周波窓については、RFQ 用 250kW、DTL 用 500kW の 耐電力が要求されるが、設計計算によると既存のディスク タイプの冷却水路付きアルミナ窓をベースにしたもので 十分であることがわかった<sup>[3]</sup>。今後、ドライブループと一 体化した設計を実施し、最適形状を決めていく作業を予定 している<sup>[4]</sup>。

高周波伝送系に関しては、サーキュレータを採用するか どうかが問題となるが、175MHz 用はサイズが大きくなる こと、システム信頼性を低下させる要因のひとつとなるこ とから、現在、使用しない方向で考えられている。また、 1 MW CW 電力伝送用には同軸管が使用されるが、当初の 概念設計では、空冷式により、最大で、直径 19 インチま でのものが採用されていた。伝送ラインは遮蔽壁を通過し て加速器室に入るため、加速空洞で発生する放射線のスト リーミングを減少させる上で、水冷式により WX-240D に 変更することになろう。

## 3 RF システム挙動シミュレーション

IFMIF 加速器に要求される高い稼働率を達成するには、 故障による修理頻度・期間の短縮が必要であり、より信頼 性の向上に心がけた設計が求められる。また、制御マージ ンの設定量に応じ、モジュール台数とその分配方式を含む システム設計の比較検討が必要である。そのためには、設 計においてシステム挙動を把握し、問題点を予め評価でき るシミュレーション手法の活用が重要となる。

IFMIF 加速器の RF システム挙動を評価するため、初め に等価回路に基いたシステムモデルを構築する。モデルパ ラメータは、基本設計仕様から典型的な値を推定して与え る。制御法は、フィードバックとフィードフォワードを組 合せる。制御対象は、加速電場の位相・振幅(あるいはそ れと等価な I/Q)、及び、冷却水による周波数同調を考慮す る。誤差変動要因として、運転時に予想されるビーム負荷 変動、各種電源電圧、各種センサーの計測誤差を考慮する。

#### 3.1 等価回路

IFMIF-RFQ の場合を例にとると、結合空洞タイプの RFQ であり、3 つの RF セグメントから構成される。各セ グメント当り1台の RF 源モジュールから、平均600kW の RF 電力が4分割され、4ヶ所から、ループ結合によって供 給される。文献<sup>[5]</sup>にならい、基本モードに加え近接する 2 つのダイポールモードへの結合を考慮すると、1 セグメン トに対し、4 ドライブポート/3 モードの等価回路が構築 できる(図4)。ビーム負荷、制御用信号との結合も同様に扱 う。空洞のダイナミクスは、通常の RLC 共振回路で表現 される。他の空洞(マッチングセクションのバンチャー空 洞、DTL タンク空洞)についても、それぞれ、類似の等価 回路が構成できる。

実際には、3つの RF セグメント間にも結合が生じるが、 簡単のため、ここではそれを無視して調べていくことにす る。また、RFQ に沿ってバンチが形成されていくので、ビ ーム負荷の結合は場所に(ビームダイナミクス)依存する が、これも、代表値で代用することにする。



図 4: IFMIF-RFQ の高周波系-加速空洞-ビームを統合し たシステムの等価回路モデル (Source: 高周波源, Loop: RF 結合アンテナ, Beam: 加速ビーム, Pickup: 計測用ループア ンテナ, Mode: 空洞内電磁場モード[Q<sub>0</sub>: TE<sub>210</sub>, D<sub>1</sub>: TE<sub>111</sub>, D<sub>2</sub>: TE<sub>112</sub>])

3.2 モデルパラメータ

システム挙動評価のため、各構成要素のS行列表現を用 い、周波数ドメインで解析する。高周波増幅部は電圧制御 の電流源で代替し、増幅管出力空洞回路を付加する。伝送 線には分岐が入る(RFQでは2段階)。加速空洞特性は Superfishの計算結果を元に推定する。ドライブループ結 合は調整パラメータとして扱う。定常状態において、理想 的な電場が形成されるよう全てが調整済みである場合に は、表3に示すようなパラメータセットが推定(仮定)で きる。

表3: IFMIF-RFQ RF システムのモデルパラメータ

パラメータ	(1) 仕様 (1) しんしょう しんしょ しんしょ
特性インピーダンス	50 Ω
ビーム電流	0.14 A
共鳴周波数	TE210: 175 MHz
	TE110: 172 MHz
	TE111: 177 MHz
空洞壁損失	850 kW
ビーム負荷	610 kW
等価抵抗	86.5Ω
Q值	11,600
	(Superfish x0.8)
運転周波数	175 MHz (Δf/f=4x10 <sup>-4</sup> )
入力結合(変圧比)	1(各モードとも)
ビーム結合(変圧比)	$500 (Q_0),$
	$50 (D_1, D_2)$

図4のモニターループ(pick up)信号は、制御用であり、 オープンループ挙動への影響は無視できる。制御において は、時間遅れとモード混入の問題に対処する必要がある。

#### 3.3 解析結果

ソース入力から加速空洞出力電圧(ピックアップで計測 される)に至るオープンループ周波数特性の結果を図5に 示す。RF源の電力分割が均等に行われ、4つのドライブ ループの特性が完全に一致している場合、1ドライブルー プの特性と本質的に同じものとなるはずであるが、実際の 運転では、製作精度や擾乱によるばらつきが混入するため、 相互干渉が引き起こされる。

ビーム結合の有無は基本モードへのビーム負荷という 形で大きな特性変化をもたらす。ビームの中心軸がずれた 場合は、ダイポールモードへの結合が増えるため、やはり 特性は変化してしまう。ビーム加速を安定化させるには、 各ドライブループの特性の均一化制御とビーム重心の正 確な制御が基本要件であることがわかる。

#### 3.4 今後の課題

上記の予備的な解析では、特性を与えるパラメータすべ てが十分な根拠を持っているというわけではないため、現 在進めているコールドモデル試験を今後、さらに進展させ、 実機の設計・製作の前にあらかじめその特性を把握してお くことが重要と考える。特に、RFQに用いられる結合型空 洞では、セクション間にある結合板を介する各モードの結 合とビームが介在する結合との影響が複合した、より複雑 なモデルによる解析が要求される。



### 4 まとめ

IFMIFの RF システムは、既存技術の延長線での問題解決 により、対応が可能である。ただし、実際の運転において は、高い安定度・信頼度が要求されるため、各個別要素の 性能仕様設定には十分な注意を払う必要がある。そのため、 あらかじめ、システム挙動を予測する手法が用意されてい ることが需要である、今回用いた手法をさらに拡張し、パ ラメータ感度の影響解析、耐ノイズ性、トランジェント解 析等を進め、設計基準の確立をはかる予定である。

### 参考文献

- IFMIF–CDA Team, "IFMIF Conceptual Design Activity Final Report", ENEA Frascati, RT/ERG/FUS/96/11 (1996);
- [2] A. Moeslang (Ed.), "IFMIF Conceptual Design Evaluation Report", FZKA 6199, Jan. 1999;
- [3] IFMIF International Team, "IFMIF Key Element Technology Phase Report", JAERI-Tech 2003-005, March 2003.
- [4] 前原 他、"IFMIF 加速器用 RFQ のためのループアンテ ナを用いた多重 RF 入力結合系の特性",第28回リニア ック技術研究会予稿集。
- [5] B.R. Cheo and S.P. Jachim, IEEE Trans. Electron Devices, 38, 2264 (1991).